

**Описание функциональных характеристик
ПО “Программа для управления датчиком положения
аппаратно-программного комплекса Электропривод РэмТЭК”**

Аннотация

Настоящий документ содержит описание функциональных характеристик ПО “Программа для управления датчиком положения аппаратно-программного комплекса Электропривод РэмТЭК” в том числе описание ПО, информацию о назначении ПО, описание основных функциональных характеристик и возможностей ПО, а также задачи, реализуемые при помощи платформы.

Содержание документа

Аннотация.....	2
Содержание документа.....	3
Описание и назначение ПО.....	4
Функциональное назначение.....	4
Основные функции.....	4
Функция “Калибровка по крайним точкам”	4
Функция “Направление дублера”	4
Контакты	5

Описание и назначение ПО

ПО “Программа для управления датчиком положения аппаратно-программного комплекса Электропривод РэмТЭК” — программа, представляющая собой встроенное ПО для управления изделием “Электропривод РэмТЭК”.

Функциональное назначение

ПО “Программа для управления датчиком положения аппаратно-программного комплекса Электропривод РэмТЭК” позволяет осуществлять ряд функций для обеспечения работы ПАК. **Датчик положения (ДП)** предназначен для контроля текущего углового положения вала электродвигателя и обеспечивает возможность управления перемещением выходного звена электропривода в заданное положение. Предусмотрены также светодиоды, которые управляются датчиком положения и обеспечивают информацию о положении выходного звена электропривода как в основном режиме работы, так и в режиме, когда силовое питание с электропривода снято. В этом режиме необходимо повернуть ручку СТОП в любую сторону и соответствующий светодиод отобразит информацию о положении.

Основные функции

Функция “Калибровка по крайним точкам”

- 1) В меню «Пусконаладка – Калибровка положения» выбрать команду «Сброс калибровки» – Будет выполнена команда «Сброс настройки датчика положения», при этом на лицевой панели РэмТЭК засветится пиктограмма;
- 2) Переместить выходное звено электропривода в положение «Закрыто». – Это можно сделать при помощи команд «Закреть» и «Стоп», либо ручного дублёра;
- 3) Ввести в параметр меню «Пусконаладка – Калибровка положения – Калибровка кр. Точек» значение «0%» – Текущее положение выходного звена электропривода будет записано в память РэмТЭК как положение «Закрыто» (0 %);
- 4) Переместить выходное звено электропривода в положение «Открыто». – Использовать команды «Открыть» и «Стоп», либо ручной дублёр;
- 5) Ввести в параметр меню «Пусконаладка – Калибровка положения – Калибровка кр. Точек» значение – «100%» – Текущее положение выходного звена электропривода будет записано в память как положение «Открыто» (100 %). Пиктограмма предупреждения погаснет.
- 6) При калибровке по крайним точкам неполнооборотных исполнений РэмТЭК задание скорости при калибровке должно составлять не более 20%.

Функция “Направление дублера”

Направление вращения выходного звена осуществляется согласно маркировке на спицах штурвала. Значение максимального усилия на штурвале ручного дублера при достижении максимального усилия на выходном звене приведено в технических данных. Во время работы привода ручного дублера обеспечивается постоянный

контроль блоком управления текущего положения выходного звена РэмТЭК по сигналам датчика положения.

Контакты

Тел: +7 923 440-26-05

Почта: andrey@mail.npptec.ru